



Edoardo Datteri

Professore associato, Logica e Filosofia della Scienza (M-Fil/02) con Abilitazione Scientifica Nazionale per I Fascia

Coordinatore del RobotiCSS Lab
Laboratorio di Robotica per le Scienze Cognitive e Sociali

Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa"
Università degli Studi di Milano-Bicocca

INFORMAZIONI ANAGRAFICHE

- Nome: Edoardo Datteri
- Indirizzo e-mail: edoardo.datteri@unimib.it
- Nazionalità: italiana
- Data e luogo di nascita: 20 febbraio 1977
- Indirizzo di residenza: Via Sant'Erlembaldo 1, 20126 Milano (MI)

TITOLI

- Abilitazione Scientifica Nazionale per professore di I fascia (11/C2, M-Fil/02) con decorrenza dal 06/11/2020.
- Abilitazione Scientifica Nazionale per professore di II fascia (11/C2, M-Fil/02) con decorrenza dal 4/12/2013.
- Dottore di Ricerca in Discipline Filosofiche, conseguito presso l'Università degli Studi di Pisa nel giorno 28 giugno 2006. Titolo della tesi: "Biorobotics and scientific method".
- Laurea in Filosofia con il massimo dei voti e la lode, conseguita presso l'Università degli Studi di Pisa nel giorno 8 luglio 2002. Titolo della tesi: "La percezione attesa: anticipazione e modelli dell'azione in tempo reale".
- Diploma di maturità classica, conseguita presso il Liceo Classico "N. Machiavelli" di Lucca nel 1996.

INTERESSI DI RICERCA

- **Filosofia dell'Intelligenza Artificiale, della biorobotica e della bionica.** Robot come modelli simulativi di meccanismi cognitivi e neurali: analisi dei ruoli epistemici, dei metodi e dei presupposti epistemologici. Simulazioni ibride di sistemi cognitivi e neurali. Biorobotica sociale: interazione robotica come strumento diagnostico e di scoperta scientifica. Simulazioni a larga scala dei processi cerebrali: requisiti epistemologici e metodologici.
- **Filosofia delle scienze cognitive.** Modelli di spiegazione nelle scienze cognitive, modelli di riduzione psico-neurale.
- **Filosofia della tecnologia.** Ruoli epistemici delle simulazioni nei processi di progettazione e costruzione di sistemi robotici.

- **Logica e psicologia della programmazione.** Studio delle strategie e dei processi cognitivi coinvolti nella programmazione di robot da parte di novizi ed esperti.

PRINCIPALI ESPERIENZE LAVORATIVE E DI RICERCA

- **Dal 1 Ottobre 2019**, Professore di II Fascia, Logica e Filosofia della Scienza (M-Fil/02), presso il Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- **2016 – 2019.** Ricercatore a tempo determinato (RTDb) con abilitazione per II fascia presso il Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- **2013 – 2016.** Borsista e assegnista di ricerca presso il Centro Qualità della vita nella Società dell'Informazione (Qua_Si), Università degli Studi di Milano-Bicocca, su temi di filosofia delle scienze cognitive e delle neuroscienze.
- **2007 –2013.** Collaboratore, borsista e assegnista di ricerca presso il Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca su temi di filosofia delle scienze cognitive e robotica educativa.
- **2005 – 2007.** Borsista presso il Dipartimento di Scienze Fisiche dell'Università "Federico II" di Napoli su temi riguardanti la modellistica del coordinamento senso-motorio in biorobotica.
- **2002 – 2005.** Collaboratore di ricerca presso l'ARTS (Advanced Robotics Technology and Systems) Lab della Scuola Superiore Sant'Anna, Pisa, su temi legati alla metodologia della ricerca neuroscientifica e biorobotica e all'implementazione e alla valutazione di modelli di coordinazione visuo-motoria su robot umanoidi.

ATTIVITÀ DIDATTICHE

- Dall'A.A. 2020-2021 è titolare del Corso Interdisciplinare dal titolo "Scientific method: the fundamental concepts" nell'ambito della Scuola di Dottorato dell'Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dall'A.A. 2019-2020 è titolare di incarichi di docenza presso il Master MaCSIS - Master in Comunicazione della Scienza e dell'Innovazione Sostenibile, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dall'A.A. 2019-2020 è titolare dell'insegnamento "Logica" (8cfu) nell'ambito del Corso di Laurea triennale in Comunicazione Interculturale, Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dall'A.A. 2017-2018 partecipa come docente alle attività didattiche previste dal Dottorato in Educazione nella Società Contemporanea, Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dall'A.A. 2016-2017 è titolare dell'insegnamento "Educational Robotics" (8cfu) nell'ambito del Corso di Laurea magistrale in Scienze Pedagogiche, Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- A.A. 2014-2015. Conduzione di un Laboratorio di Progettazione e Valutazione Didattica nell'ambito del TFA (classi A042 e A060) presso l'Università degli Studi di Milano-Bicocca.

- A.A. 2012-2013. Titolare a contratto dell'insegnamento "Logica e Filosofia della Scienza (M-Z)" nel'ambito del Corso di Laurea in Comunicazione Interculturale, Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- A.A. 2012-2013. Conduzione di un Laboratorio di Progettazione e Valutazione Didattica nell'ambito del TFA (classi A036 e A042) presso l'Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- 2013. Ciclo di lezioni su invito sui fondamenti metodologici della biorobotica presso il corso di Filosofia della Scienza, Università "La Sapienza" di Roma (docente Prof. Roberto Cordeschi).
- 2012. Lezione dal titolo "AI and the explanation of intelligent behavior: methodological problems" tenuta nell'ambito del Dottorato di Ricerca in Ingegneria dell'Informazione, Politecnico di Milano (Docenti Dott.ssa Viola Schiaffonati e Prof. Francesco Amigoni).
- 2011. Conduttore di un laboratorio didattico di area "Psicologia Clinica" dal titolo "Neuropsicologia e costruttivismi in psicoterapia: fondamenti epistemologici e casi clinici", Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca
- 2009-2011. Docente nell'ambito di un modulo didattico del corso "Temi filosofici dell'Informatica", tenuto dalla Dott.ssa Viola Schiaffonati, Dipartimento di Elettronica e Informazione, Politecnico di Milano.
- 2004-2011. Docente nell'ambito del Master in Comunicazione Pubblica e Politica, del Master in Comunicazione Ambientale e del Master in Turismo e Ambiente organizzati dalla Facoltà di Lettere e Filosofia, Università di Pisa.
- 2006. Docente nell'ambito del "Master Universitario Toscano in Giornalismo", organizzato dalle Università di Firenze, Siena e Pisa, e dall'Ordine dei Giornalisti Toscani.
- 2004. Contratto di supporto al corso "Epistemologia della comunicazione", facoltà di Lettere e Filosofia, corso di Laurea in Scienze della Comunicazione, Università di Pisa (Prof. Guglielmo Tamburrini).
- 2003. Docente sul tema "Fondamenti filosofici dell'Intelligenza Artificiale" e "Uso delle nuove tecnologie" nell'ambito del progetto "Legge 150 – Comunicazione e Sfera Pubblica", organizzato dalla Facoltà di Lettere e Filosofia, Università di Pisa.
- 2001. Docente in un corso di HTML e programmazione di siti Internet organizzato dal Dipartimento di Lettere dell'Università degli Studi di Pisa.

Inoltre,

- è relatore di numerose tesi di laurea triennale e magistrale svolte nell'ambito del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa", Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- È stato esaminatore esterno della tesi di dottorato in BioRobotica di Emanuela Castro, dal titolo "Human-robot interaction: effects on learning and on cognitive skills", presso la Scuola Superiore Sant'Anna, Pisa.
- È stato secondo supervisore della tesi di dottorato di Francesca Rossi, dal titolo "Explaining Cognitive Behaviour: A Neurocomputational Perspective", conseguita nell'anno 2013 presso l'Università di Edimburgo.

PRINCIPALI PUBBLICAZIONI

MONOGRAFIE

1. Datteri, E. (2017), *Che cos'è la scienza cognitiva?* Carocci, Roma.
2. Datteri, E. (2012), *Filosofia delle scienze cognitive. Spiegazione, previsione, simulazione.* Carocci, Roma.
3. Laudisa, F., Datteri, E. (2011), *La natura e i suoi modelli. Un'introduzione alla filosofia della scienza*, Archetipo, Bologna.

ARTICOLI SU RIVISTE INTERNAZIONALI E NAZIONALI CON PEER REVIEW

1. Datteri, E. (2021), "The creation of phenomena in interactive biorobotics", *Biological Cybernetics*, Open Access, <https://doi.org/10.1007/s00422-021-00900-x>
2. Datteri, E. (2021), "Interactive biorobotics", *Synthese*, 198, p. 7577-7595, ISSN: 0039-7857, doi: 10.1007/s11229-020-02533-2
3. Datteri, E. (2020), "The Logic of Interactive Biorobotics", *Frontiers in Bioengineering and Biotechnology. Bionics and Biomimetics*, 8:637, doi: 10.3389/fbioe.2020.00637
4. Pennazio, V., Fedeli, L., Crifaci, G., Datteri, E., "Robotica e mondi virtuali per lo sviluppo delle abilità sociali nei bambini con autismo: una riflessione metodologica", *Sistemi Intelligenti*, 32:1, pp. 139-154.
5. Pucciarelli, M., Virgulti, L., Farina, E., Datteri, E. (2020), "Robot non umanoidi e non sociali per lo studio dell'attribuzione di intenzionalità in bambini con autismo", *Sistemi Intelligenti*, 32:1, 107-122.
6. E. Datteri (2020), "Biological accuracy in large-scale brain simulations", *History and Philosophy of the Life Sciences*, 42:5, <https://doi.org/10.1007/s40656-020-0299-1>
7. Datteri, E. (2019), "The epistemic roles of automata from cybernetics to contemporary robotics", *Rosmini Studies*, 6, 245-256.
8. Datteri, E., Schiaffonati, V. (2019), "Robotic simulations, simulations of robots", *Minds and Machines* 29:1, 109-125 (Scopus).
9. Di Maio, G., Murgia, E., Datteri, E. (2018), "I bambini e la robot-etologia: riflessioni epistemologiche sugli stili di spiegazione del comportamento dei robot", *Mondo Digitale*, 75 (Scopus).
10. Datteri, E. (2017), "The epistemic value of brain-machine interfaces for the study of the brain", *Minds and Machines* 27:2, 287-313 (Scopus).
11. Datteri, E., Zecca, L. (2016) "The Game of Science: an Experiment in Robo-Ethology with Primary School Children", *IEEE Robotics and Automation Magazine*, 23:2, 24-29 (Scopus).
12. Datteri, E., Laudisa, F. (2015), "Large-scale simulations of brain mechanisms: beyond the synthetic method", *Paradigmi*, 23:3, 23-46.
13. Datteri, E., Bozzi, G., Zecca, L. (2015), "Il 'gioco dello scienziato' per l'apprendimento delle competenze scientifiche nella scuola primaria", *Tecnologie Didattiche*, 23:3.
14. Datteri, E., Laudisa, F. (2014), "Box-and-arrow explanations need not be more abstract than neuroscientific mechanism descriptions", *Frontiers in Theoretical and Philosophical Psychology*, 5:464 (doi: 10.3389/fpsyg.2014.00464; Scopus).

15. Datteri (2014), "La robotica al servizio delle neuroscienze: stato dell'arte e problemi aperti", *Mondo Digitale*, 55 (Scopus).
16. Datteri, E., Zecca, L., Laudisa, F., Castiglioni, M. (2013), "Learning to explain: the role of educational robots in science education", *Themes in Science & Technology Education*, 6:1, 29-38.
17. Datteri, E. (2013), "Predicting the Long-Term Effects of Human-Robot Interaction: A Reflection on Responsibility in Medical Robotics", *Science and Engineering Ethics*, 19:1, 139-60 (doi: 10.1007/s11948-011-9301-3; PMID: 21800171; Scopus).
18. Datteri, E., Laudisa, F. (2012), "Model testing, prediction and experimental protocols in neuroscience: a case study", *Studies in History and Philosophy of Science Part C: Studies in History and Philosophy of Biological and Biomedical Sciences*, 43:3, 602-610 (doi: 10.1016/j.shpsc.2012.04.001; ISSN: 13698486; ISI: 22627322; Scopus).
19. Datteri, E. (2011), "Prediction and experimental protocols in neuroscience: a case study", in *Logic and Philosophy of Science*, 9:1, 373-379 (ISSN: 1826-1043).
20. Datteri, E., Laudisa, F. (2010), "Simulazione e spiegazione: il ruolo delle leggi nei modelli neuroscientifici", *Sistemi Intelligenti*, 22:1, 89-118 (doi: 10.1422/31951).
21. Datteri, E., (2009), "Simulation experiments in bionics: a regulative methodological perspective", *Biology and Philosophy*, 24:3, 301-324 (doi: 10.1007/s10539-008-9133-y; Scopus: BIOPE; ISI: 000266477800003).
22. Trautteur, G., Datteri, E., Santoro, M. (2008), "Empirically testable models are needed for understanding visual prediction", *Behavioral and Brain Sciences*, commentario su Nijhawan, R., "Visual Prediction: Psychophysics and neurophysiology of compensation for time delays", 31:2, 217-218 (doi: 10.1017/S0140525X08004019; Scopus: BBSCD; ISI: 000258542000048).
23. Salvini, P., Datteri, E., Laschi, C., Dario, P. (2008), "Scientific models and ethical issues in hybrid bionic systems research", *AI and Society*, 22:3, 431-448 (doi: 10.1007/s00146-007-0158-6; ISI: 10316078; Scopus).
24. Datteri, E., Tamburrini, G. (2007), "Biorobotic Experiments for the Discovery of Biological Mechanisms", *Philosophy of Science*, 74:3, 409-430 (doi: 10.1086/522095; ISI: 000250832200007; Scopus).
25. Datteri, E., Hosni, H., Tamburrini, G. (2005), "Machine Learning from Examples: A Non-Inductivist Analysis", *Logic and Philosophy of Science*, 3:1 (ISSN: 1826-1043).
26. Tamburrini, G., Datteri, E. (2005), "Machine Experiments and Theoretical Modelling: from Cybernetic Methodology to Neuro-Robotics", *Minds and Machines*, 15:3-4, 335-358 (doi: 10.1007/s11023-005-2924-x; Scopus: MMACE; ISI: 000234205000002).

ALTRI ARTICOLI SU RIVISTE NAZIONALI

1. Datteri, E., Zecca, L. (2018), "Metodi e tecnologie per l'uso didattico dei robot", *Mondo Digitale* 75 (Scopus).
2. Datteri, E., Zecca, L. (2017), "Theoretical vocabularies and styles of explanation of robot behaviours in children", *Research on Education and Media*, Open Access, doi: <https://doi.org/10.1515/rem-2017-0002>
3. Zecca, L., Datteri, E. (2017), "Il robot nella Scuola Secondaria di Primo Grado: un'analisi degli stili di conduzione degli insegnanti", *Pedagogika*, XXI

4. Datteri, E. (2013), "I 'Veicoli pensanti' nell'immaginario della robotica contemporanea", *Sistemi Intelligenti*, 3:25, 617-635 (doi: 10.1422/76305; Scopus).
5. Datteri, E. (2010), "Danni senza anomalie: questioni di responsabilità nella robotica medica", *Informatica e Diritto*, 1, 59-80.
6. Datteri, E. (2007), "Integrazione uomo-macchina: modelli neuroscientifici e problemi di controllabilità", *Annuario di Etica*, 4, 73-86.
7. Fabris, A., Bartolommei, S., Datteri, E. (2007), "Which Ethics for Robotics?/Quale Etica per la Robotica?", *Teoria*, 3:2, 7-17.

CAPITOLI DI LIBRI

1. Datteri, E., Zecca, L. (2021), "Le implicazioni etiche degli usi educativi e didattici dei robot", in Fossa, F., Schiaffonati, V., Tamburrini, G. (a cura di), *Automi e persone. Introduzione all'etica dell'intelligenza artificiale e della robotica*. Carocci, Roma.
2. Merisio, C., Bozzi, G., Datteri, E. (2021), "There is No Such Thing as a 'Trial and Error Strategy'". In Malvezzi, M., Alimisis, D., Moro, M. (a cura di), *Education in & with Robotics to Foster 21st-Century Skills*. EDUROBOTICS 2021. STUDIES IN COMPUTATIONAL INTELLIGENCE, 982, p. 190-201, Springer, Cham, ISBN: 978-3-030-77021-1, ISSN: 1860-949X, doi: 10.1007/978-3-030-77022-8_17
3. Datteri, E., (2021), "Robots and Bionic Systems as Experimental Platforms for the Study of Animal and Human Behaviour". In Chiodo, A., Schiaffonati, V. (a cura di), *Italian Philosophy of Technology. Socio-Cultural, Legal, Scientific and Aesthetic Perspectives on Technology*. vol. 35, p. 181-197, Springer Nature, ISBN: 978-3-030-54521-5, doi: 10.1007/978-3-030-54522-2_12
4. Datteri, E., Cabitza, F. (2021), "Gli errori nella programmazione di sistemi robotici", in Bozzi, G., Datteri, E., Zecca, L. (a cura di), *Interazione bambini-robot. Riflessioni teoriche, risultati sperimentali, esperienze*, Franco Angeli, Milano.
5. Datteri, E. (2020), "Gli automi come strumenti di conoscenza. Alcune questioni di metodo scientifico", In Pacitto, M.F. (a cura di), *Neuroetica. Convegni cassinati* (pp. 135-152). Aracne.
6. Datteri, E. (2019), "Large-scale computer models of the brain: is there a 'right' level of detail?", in Berkich, D., D'Alfonso, M.V., *On the Cognitive, Ethical, and Scientific Dimensions of Artificial Intelligence*, Springer, 205-219 (DOI: 10.1007/978-3-030-01800-9_11).
7. Datteri, E. (2017), "Biorobotics", in L. Magnani T. Bertolotti (eds.), *Springer Handbook of Model Based Science*, Springer, Heidelberg/Berlin, 817-837.
8. Datteri, E. (2015), "Intelligenza Artificiale e scienze della natura", in P. Pecere (ed), *Il libro della natura. II. Scienze e filosofia da Einstein alle neuroscienze contemporanee*, Carocci, Roma, 265-300 (ISBN: 978-88-430-7833-2).
9. Datteri, E. (2014), "Biorobotics: A Methodological Primer". In Amigoni, F., Schiaffonati, V. (eds), *Methods and Experimental Techniques in Computer Engineering*, Springer, 71-86 (doi: 10.1007/978-3-319-00272-9_5).
10. Datteri, E., Tamburrini, G. (2013), "Robotic weapons and democratic decision-making", in Hilgendorf, E., Günther, J. P., *Robotik und Gesetzgebung, Nomos*, 211-229 (ISBN: 978-3-8329-7705-4).
11. Datteri, E., Tamburrini, G. (2010), "Robotica medica e società", voce enciclopedica dell'Opera XXI Secolo – *Il corpo e la mente*", *Istituto della Enciclopedia Italiana Fondato da Giovanni Treccani*, 339-348.

12. Datteri, E., Tamburrini, G., (2009) "Ethical reflections on health care robotics", in R. Capurro and M. Nagenborg (Eds.): *Ethics and Robotics*. Heidelberg: Akad.Verlagsgesellschaft (ISBN 978-3-89838-087-4 (AKA) and 978-1-60750-008-7 (IOS Press)), 35-48.
13. Datteri, E., Tamburrini, G. (2009), "Robotica, etica e conoscenza scientifica", in Fuschetto, C., Greco P. (ed.), *Robot. Scienza e coscienza delle macchine*, CUEN, Napoli, 119-131 (ISBN: 8871467701).
14. Datteri, E. (2008), "Intelligenza Artificiale: Elaborazione simbolica e coordinazione senso-motoria", in Rainone, A., Gensini, S. (eds), *La mente. Tradizioni filosofiche, prospettive scientifiche, paradigmi contemporanei*, Carocci, Roma, 237-254. (ISBN: 978-88-430-4693-5).
15. Datteri, E., Tamburrini, G. (2006), "Meccanismi di coordinazione sensomotoria e modelli computazionali", in Cherubini, P., Giaretta, P., Marraffa, M., Paternoster, A. (eds), *Cognizione e computazione. Problemi, metodi e prospettive delle spiegazioni computazionali nelle scienze cognitive*, CLEUP, Padova, 77-96 (ISBN 88-6129-010-8).
16. Datteri, E., Tamburrini, G. (2004), "Bio-robotica e spiegazione del comportamento adattativo non intenzionale", in Jervolino, D., Pititto, R. (eds), *Semiotiche. Linguaggi – Fenomenologia – Ricerche cognitive*, 3, 173-190 (ISBN 88-7325-082-3).

ATTI DI CONVEGNO

1. Datteri, E., Zecca, L. (2015), "Il 'gioco dello scienziato': un robot per imparare a spiegare", *Mondo Digitale*, 58 (ISSN 1720-898X; Scopus) [http://mondodigitale.aicanet.net/2015-3/dida5/didamatica2015_submission_60.pdf].
2. Datteri E., Zecca L., Laudisa F., Castiglioni M. (2012), "Explaining robotic behaviors: a case study in science education", negli atti del terzo convegno internazionale *Teaching Robotics Teaching with Robotics: Integrating Robotics in School Curriculum*, Riva del Garda, 20 Aprile 2012.
3. Datteri, E. (2010), "Bionic simulation of biological systems: a methodological analysis", in D'Agostino, M., Giorello, G., Laudisa, F., Pievani, T., Sinigaglia, C., *SILFS. New Essays in Logic and Philosophy of Science*, Atti del convegno SILFS 2007 - International Conference of the Italian Society for Logic and Philosophy of Science, 8-10 Ottobre 2007, College Publications, London, 711-723 (ISBN: 1848900031).
4. Datteri, E. (2010), "Simulazioni, spiegazioni e generalizzazioni nelle scienze cognitive", *Sistemi Intelligenti*, Atti del Sesto Convegno dell'Associazione Italiana di Scienze Cognitive, AISC 09, 22:3, 459-466 (doi: 10.1422/33545).
5. Tamburrini, G., Datteri, E. (2008), "Computation and the explanation of intelligent behaviours: ethologically motivated restart", in Andretta, A., Kearnes, K., Zambella, D., *Logic Colloquium 2004, Lecture Notes in Logic*, Cambridge University Press, 168-186 (ISBN: 9780521884242).
6. Datteri, E., Tamburrini, G. (2006), "Bio-robotic experiments and scientific method", in Magnani, L., Dossena, R. (eds), *Computing, Philosophy and Cognition*, College Publications, London, 397-410 (ISBN: 1-904987-24-9).
7. Datteri, E., Hosni, H., Tamburrini, G. (2006), "An inductionless and default-based analysis of machine learning procedures", in Magnani, L. (ed.), *Model Based Reasoning in Science and Engineering*, College Publications, 379-399 (ISBN: 1-904987-23-0).
8. Tamburrini, G., Datteri, E., (2005), "Computation and the explanation of intelligent behaviours: ethologically motivated restart", abstract pubblicato sul *Bulletin of Symbolic Logic*, 11:2, 254-255.
9. Datteri, E., Asuni, G., Teti, G., Laschi, C., Dario, P., Guglielmelli, E. (2004), "Experimental Analysis of the Conditions of Applicability of a Robot Sensorimotor Coordination Scheme based on Expected

Perception", in the *Proceedings of IROS 2004, 2004 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems*, Sendai, Japan, September 28 – October 2 2004, Vol. 2, 1311 – 1316 (doi: 10.1109/IROS.2004.1389577).

10. Datteri, E., Teti, G., Laschi, C., Tamburrini, G., Dario, P., Guglielmelli, E. (2003), "Expected perception in robots: a biologically driven perception-action scheme", in *Proceedings of ICAR 2003, 11th International Conference on Advanced Robotics*, Vol. 3, 1405-1410 (Scopus).
11. Datteri, E., Teti, G., Laschi, C., Tamburrini, G., Dario, P., Guglielmelli, E. (2003), "Expected perception: an anticipation-based perception-action scheme in robots", in *Proceedings of IROS 2003, 2003 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems*, Las Vegas, Nevada, Vol. 1, 934- 939 (doi: 10.1109/IROS.2003.1250748, ISI: 8380365, Scopus: 62036).
12. Laschi, C., Teti, G., Tamburrini, G., Datteri, E., Dario, P. (2001), "Adaptable semi-autonomy in personal robots", in *Proceedings of the 10th IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication*, 18-21 Sept. 2001, Bordeaux-Paris, 152-157 (doi: 10.1109/ROMAN.2001.981894).

ALTRE PUBBLICAZIONI

1. Bianchini, F., Datteri, E. (2020), recensione del testo di Dumouchel, P., Damiano, L., "Vivere con i robot. Saggio sull'empatia artificiale", Raffaello Cortina 2019, apparso in *APhEx*, 21.
2. Datteri, E. (2015), "Telescopes on the past: robots as models of extinct animals", Book Review, *Evolution: Education and Outreach*, 8:21 (doi:10.1186/s12052-015-0049-0, <http://www.evolution-outreach.com/content/8/1/21>)
3. Datteri, E., Tamburrini, G. (2005), "L'impossibile invenzione dei soldati robot", *L'Unità*, 21 Febbraio, p. 24.

PARTECIPAZIONE A CONGRESSI E SEMINARI

SEMINARI E CONFERENZE SU INVITO

1. Invito come keynote speaker alla quarta edizione della conferenza "EduIA - Education Artificial Intelligence", 11 novembre 2021, Università Roma Tre.
2. Invito come discussant presso l'AISC First Online Graduate Conference of the Italian Association for Cognitive Science, 13 Settembre 2021, svoltasi su piattaforma Google Meet.
3. Partecipazione su invito al workshop "COMPLEXITY ALI[F|V]E: SOCIALIZING & ECO-INTEGRATING ROBOTS WITH LIVING ORGANISMS" con un paper dal titolo "The methods of biorobotics" nell'ambito della conferenza internazionale ALIFE 2021, Praga (e online), 22 Luglio 2021.
4. Partecipazione su invito come keynote speaker al ciclo di seminari online "AutHomo. Uomini e automi per un progetto umano e sociale", organizzato dall'Associazione Culturale Urbanamente, con un intervento dal titolo "Dagli automi ai biorobot. Riproduzione e comprensione della mente umana", 30 Marzo 2021.
5. Intervento su invito nell'ambito del ciclo di seminari "La filosofia dei robot" organizzati dal Dipartimento di Filosofia dell'Università degli Studi di Firenze, con un intervento dal titolo "I robot come strumenti di conoscenza: dalla simulazione alla stimolazione", 20 Aprile 2021.

6. Intervento su invito al Workshop “Disabilità e tecnologie. Uno sguardo multidisciplinare”, organizzato dall’Università di Udine, Centro Polifunzionale di Pordenone, 28 Novembre 2019, con un intervento dal titolo “Robot interattivi come strumento di conoscenza: il caso dell’autismo”.
7. “I robot come strumenti di conoscenza”, Tavola Rotonda Jean Monnet "The role of scientific and technological advances in redesigning legal subjectivities", Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 11 Aprile 2019.
8. “Interazione tra sistemi robotici e viventi per la scoperta dei meccanismi dell'agire individuale e sociale”, Workshop Almaidea “I-CORE: Inter-connettività e Resilienza, Resilienza e vulnerabilità nelle tecnologie dell'artificiale e nei sistemi complessi”, Università di Bologna, 21 Febbraio 2009.
9. Con V. Schiaffonati, “The role of simulations in robotics”, Workshop on Philosophy and Technologies for Simulation, Politecnico di Milano, Milano, 22-23 Novembre 2018.
10. “I robot come strumenti didattici: una riflessione critica su potenzialità e incognite”, Convegno nazionale per l’aggiornamento degli insegnanti “Sulla frontiera tra filosofia e scienza”, Università degli Studi di Firenze, Dipartimento di Lettere e Filosofia, in collaborazione con ARIFS, Associazione per Ricerca e Insegnamento di Filosofia e Storia, Firenze, 27 Ottobre 2018.
11. “La robotica al servizio della ricerca cognitiva e neuroscientifica”, giornata di studi “A.I. am Human. Intelligenza artificiale e umana a confronto”, Master in Comunicazione della Scienza e dell’Innovazione Sostenibile, Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 18 Ottobre 2018.
12. “Simulation methodologies in the age of brain imaging”, intervento su invito nell’ambito del simposio “What Role for Cognitive Science in Modern AI Research?”, Convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) 2018, Genova, 26 Giugno 2018.
13. “Intelligenza Artificiale e robot: prospettive e sviluppi”. IV Convegno Cassinate “Neuroetica: è solo l’inizio”, Società Italiana di Neuroetica e Filosofia delle Neuroscienze, Cassino, 21 Aprile 2018.
14. “Uomini e meccanismi: dall’automa seicentesco alla cibernetica contemporanea”. In “Identità umana e robotica androide. Ciclo di seminari sull’identità umana e suoi riflessi”, Dipartimento di Lettere e Filosofia, Centro Studi e Ricerche “Antonio Rosmini”, Università degli Studi di Trento, Trento, 10 Aprile 2018.
15. “Model-based interventions in social biorobotics”, Center for Logic, Language and Cognition, Università di Torino, Torino, 22 Febbraio 2018.
16. “The epistemic value of hybrid bionic systems for the discovery of neural and cognitive mechanisms”, intervento plenario al convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) 2017, Bologna, 16 Dicembre 2017.
17. “Le interfacce cervello-macchina come strumenti per la ricerca neuroscientifica e cognitiva”, intervento presso la Summer School CISFIS (Centro Interdipartimentale di ricerca in Storia e Filosofia della Scienza, Università degli Studi di Padova) e BICI (Bertinoro international Center for informatics), Scuola Galileiana di Studi Superiori, Università degli Studi di Padova, 19 luglio 2017.
18. “Livelli di spiegazione e meccanismi computazionali”, Dipartimento di Filosofia dell’Università di Genova, Genova, 27 Marzo 2017.

19. Con L. Zecca, "Il «gioco dello scienziato» per l'apprendimento di competenze scientifiche trasversali nella Scuola Primaria", Congresso EMEMITALIA 2016, Modena, 7-8-9 Settembre 2016.
20. "Simulazione a larga scala dei processi cerebrali", nell'ambito della giornata di studio "La cognizione tra simulazione ed evoluzione, in ricordo di Roberto Cordeschi (1946-2014), Roma, 19 febbraio 2016.
21. "Didattica con i robot: metodologie di progettazione e valutazione", Scuola Superiore Sant'Anna, Pontedera (PI), 21 Aprile 2015.
22. Con L. Zecca, "Robotica e metodo scientifico: didattica in classe e formazione degli insegnanti", convegno "Giocare a pensare. Didattica con i robot, tra formazione e ricerca", Università degli Studi di Milano-Bicocca, 15 maggio 2014.
23. "Neuropsicologia, pratiche didattiche e formazione del pensiero matematico", Convegno "Epistemologia della conoscenza ordinaria", Università di Siena, Arezzo, 7-9 ottobre 2013.
24. "Artificial Intelligence and the philosophical problem of scientific explanation: a methodological reflection", Allab, University of Zurich, 29 maggio 2012.
25. "Brain imaging e spiegazione dei meccanismi cognitivi: problemi epistemologici", Seminario di Filosofia e Psicologia organizzato dall'Università Sapienza di Roma e dall'Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 10 maggio 2012.
26. "Etica e tecnica nel futuro: la robotica", Convegno "Sviluppo della coscienza etica nei giovani", organizzato dall'Ufficio Scolastico Regionale per il Piemonte e dal Lions Club Torino Crocetta, Torino, 19 aprile 2012.
27. "I veicoli pensanti nello sviluppo della robotica cognitiva" presso AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) 2011, Sessione in memoria di Valentino Braitenberg, 2 dicembre 2011.
28. "Robotica medica: problemi epistemologici e metodologici dell'interazione fisica tra uomo e robot", convegno La roboetica: imprescindibile confronto, presso ROBOTICA 2011, Fieramilano Rho (Milano), 16 novembre 2011.
29. Con N. Businaro, "Pedagogia, Psicologia e Robotica educativa: prospettive per nuove metodologie didattiche e valutative", Workshop DIDAMATICA 2011, "La Robotica per lo sviluppo dell'Istruzione Tecnica e Professionale: obiettivi e strategia del Protocollo di Intesa di Torino", Torino, 5 maggio 2011.
30. "Robotica e responsabilità: questioni etiche", seminario "Istituti Tecnici e Professionali: Robotica & Meccatronica, una porta sul futuro", Torino, 10 dicembre 2010.
31. "Responsabilità nella robotica medica", seminario "Robotica tra etica e diritto", ITTIG-CNR, Firenze, 24 novembre 2010.
32. "Robotica di servizio: problemi di metodo scientifico e di etica applicata", convegno "Roboetica e Diritto", Dipartimento di Studi Giuridici, Politici, Sociali dell'Università del Sannio, Benevento, 25 maggio 2010.
33. Con R. Prevede e L. Ferella, "Relazioni tra corteccia entorinale ed ippocampo nella navigazione del ratto: uno studio simulativo", seminario di medio termine del progetto PRIN 2007 "Il comportamento adattativo dei sistemi biologici e il metodo scientifico: il ruolo dei modelli formali e materiali, le spiegazioni funzionali, gli approcci disciplinari e l'unificazione", Milano, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 11-12 dicembre 2009.

34. Con F. Laudisa, "Leggi ed eccezioni nelle spiegazioni neuroscientifiche", seminario di medio termine del progetto PRIN 2007 "Il comportamento adattativo dei sistemi biologici e il metodo scientifico: il ruolo dei modelli formali e materiali, le spiegazioni funzionali, gli approcci disciplinari e l'unificazione", Milano, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 11-12 dicembre 2009.
35. Intervento alla tavola rotonda "Un'etica per il futuro", Festival della Scienza, Genova, 25 ottobre 2009.
36. Con F. Laudisa, "Leggi e spiegazione nelle neuroscienze", Dipartimento di Filosofia, Università di Firenze, Firenze, 20 aprile 2009.
37. Intervento al convegno "Reti neurali e rappresentazione dell'ambiente", Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 21 maggio 2009.
38. Introduzione tematica al convegno "Simulazioni. Aspetti metodologici ed epistemologici delle strategie simulative nello studio dei comportamenti adattativi e intelligenti", Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 16 ottobre 2008.
39. "Esperimenti bionici per lo studio di comportamenti adattativi: aspetti metodologici", VIII Congresso Nazionale della Società Italiana di Riabilitazione Neurologica (SIRN), Montecatini Terme, 17 aprile 2008.
40. "Bionica e studio dei comportamenti biologici adattativi", congresso "Azione, identità, significato", Università di Napoli, Napoli, 1 giugno 2007.

PARTECIPAZIONE A CONGRESSI (NON SU INVITO)

1. "There is no such thing as a 'trial and error' strategy" (con Merisio C., Bozzi G.), International Conference EDUROBOTICS2020, University of Padua, 26 Febbraio 2020.
2. "Experimental uses of robots to understand theory of mind abilities in autistic children: a methodological reflection" (con Vadalà, S., e Lalumera, E.), AISC 2019, International Conference of the Italian Association of Cognitive Science, University of Roma Tre, 12 Dicembre 2019.
3. "Robots as surrogates for intervention", EPSA 2019, International Conference of the European Philosophy of Science Association, Uni Mail building, University of Geneva, 13 Settembre 2019.
4. "Robot-supported interventions: a methodological analysis", Convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) 2018, Genova, 26 Giugno 2018.
5. "Model-oriented and data-oriented simulations for the study of brain mechanism", SILFS 2017 Conference, Bologna, 21 Giugno 2017.
6. Con L. Zecca, "Il 'gioco dello scienziato': un robot per imparare a spiegare", DIDAMATICA 2015, Genova, 15-17 Aprile 2015.
7. Con L. Zecca, "Un robot a scuola: giocare a pensare nella scuola primaria. Resoconto di un'esperienza di formazione tra Scuola e Università", IV Congresso Nazionale CKBG, Pavia, 29-31 gennaio 2014.
8. Con L. Zecca, "'Giocare a pensare': un'esperienza di formazione degli insegnanti all'uso di robot educativi tra Scuola Primaria e Università", IV Congresso Nazionale CKBG, Pavia, 29-31 gennaio 2014.
9. Con L. Zecca, F. Laudisa, M. Castiglioni, poster dal titolo "Educational robotics and science education in primary schools", congresso Metacognition, 5th Biennial Meeting of the EARLI Special Interest Group 16, Milano, 5-8 Settembre 2012.

10. Con N. Businaro, L. Zecca, F. Laudisa, M. Castiglioni, poster dal titolo "Do socio-cognitive conflicts enhance metacognitive skills? A pilot study in educational robotics", congresso Metacognition, 5th Biennial Meeting of the EARLI Special Interest Group 16, Milano, 5-8 Settembre 2012.
11. Con L. Zecca, F. Laudisa, M. Castiglioni, "Explaining robotic behaviors: a case study on science education", terzo convegno internazionale Teaching Robotics Teaching with Robotics: Integrating Robotics in School Curriculum, Riva del Garda, 20 Aprile 2012.
12. "Explanation, laws and models in neuroscience: a case study", Convegno SILFS 2010 – Società Italiana di Logica e Filosofia delle Scienze, Bergamo, 15-17 Dicembre 2010.
13. "Le simulazioni e il problema delle leggi nelle scienze cognitive", Convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) 2009, Napoli, 25-26 novembre 2009.
14. "Bionic experiments for the modelling of adaptive biological behaviours", congresso SILFS 2007 - International Conference of the Italian Society for Logic and Philosophy of Science, Milano, 8-10 ottobre 2007.
15. Con H. Hosni e G. Tamburrini, "An inductionless, default-based account of machine learning", Model Based Reasoning '04, Pavia, 16-18 Dicembre, 2004.
16. Con G. Tamburrini, "Biorobotic experiments in the scientific understanding of adaptive behaviours: epistemological and methodological issues", Computing and Philosophy Conference, Collegio Ghislieri, Università di Pavia, Pavia, 3-5 Giugno 2004.
17. Con G. Tamburrini, "Macchine e spiegazione scientifica dalla cibernetica alla neuro-robotica", Conferenza SIFA/AISC "Ma dove hai la testa? Processi mentali, comunicazione e regole", Vietri Sul Mare, 2-3 Ottobre 2003.
18. Con R. Cordeschi e G. Tamburrini, "Macchine e Spiegazioni del Comportamento Intelligente", Convegno MBR'03-ITALY - Model-Based Reasoning, Collegio Ghislieri, Università di Pavia, 12-13 Giugno 2003.
19. Con G. Teti, G. Tamburrini, C. Laschi, P. Dario, E. Guglielmelli, "Expected Perception: an Experimental Application in Robotic Sensory-motor Coordination", poster presentato al Workshop "Embodied Artificial Intelligence", Losanna, 7 ottobre 2002.

ALTRE COMUNICAZIONI

1. Con T. Christaller, M. Mock, C. Laschi, P. Salvini, G. Tamburrini, G. Veruggio, K. Warwick, "An approach to an ethically-driven survey of the state-of-the-art in artificial intelligence, robotics, and bionics", congresso "Ethics of Human Interaction with Robotic, Bionic, and AI Systems: Concepts and Policies", Napoli, 17-18 ottobre, 2006.
2. Con E. Burattini e G. Tamburrini, "Neuro-symbolic programs for robots", NeSy'05 Neural-Symbolic Learning and Reasoning, Workshop at IJCAI-05, Edinburgh, Scotland, 1 agosto 2005.
3. Con G. Tamburrini, "Machine Experiments and the Theoretical Modelling of Adaptive Behaviours", convegno "Natural Processes and Models of Computation", Bologna, 16-18 giugno 2005.
4. Con G. Tamburrini, "Gli algoritmi nella spiegazione del comportamento adattativo", congresso "Cognizione e Computazione", Padova, ottobre 2004.
5. Con H. Hosni e G. Tamburrini, "Machine Learning from Examples: A Non-Inductivist Analysis", Congresso "Philosophy: Problems, Aims, Responsibilities", Warwick, 16-18 Settembre 2004.

6. Con G. Tamburrini, "Computation and the explanation of intelligent behaviours: ethologically motivated restart", Logic Colloquium 2004, ASL European Summer Meeting, Torino, 25-31 Luglio 2004 .
7. Con G. Tamburrini, "Macchine, modelli funzionali, spiegazione", XI Congresso Società Italiana di Psicofisiologia, Pisa, 14-16 Dicembre 2003.
8. Con G. Tamburrini, "Macchine, modelli funzionali e spiegazione del comportamento intelligente. Dalla cibernetica alla biorobotica", Congresso "Spiegazione e comprensione nelle scienze. Aspetti filosofici ed epistemologici", Facoltà di Scienze della Formazione, Università di Milano-Bicocca, Milano, 27-28 Novembre 2003.
9. Con G. Tamburrini, "Machines, functional models, and the explanation of adaptive behaviours", congresso "The confluence of ideas in 1943: Sixty years of machine-oriented investigations of intelligent behaviour", Pisa, November 14-15, 2003.

COLLABORAZIONE A PROGETTI FINANZIATI NAZIONALI E INTERNAZIONALI

- È coordinatore del progetto "Animali robotici e dove trovarli. Un 'reverse hackathon' attraverso la robo-etologia per la promozione della cultura scientifica", ammesso al finanziamento nell'ambito del bando MUR "Iniziative per la diffusione della cultura scientifica", Legge 113/91 e ss.mm.ii. Decorrenza: 01/12/2021 – 30/11/2022.
- È responsabile scientifico di alcuni contratti onerosi di collaborazione scientifica con enti pubblici e privati, tra cui il Museo dei Bambini EXPLORA di Roma e la Cooperativa STRIPES di Milano.
- Ha fatto parte del gruppo di ricerca del progetto "Scuole, musei, città della scienza, e imprese: una rete nazionale per promuovere la cultura tecnico-scientifica attraverso l'uso didattico dei robot", tra i vincitori del Bando MIUR DD 2216 del 1/07/2014 Titolo 4 - Promozione e Stipula di Accordi e Intese con Altre Amministrazioni dello Stato, Università, Altri Enti Pubblici e Privati. Il progetto (durata 18 mesi a partire dal 31/03/2015) coinvolge la Scuola Superiore Sant'Anna (capofila), Università degli Studi di Milano-Bicocca, Università degli Studi di Palermo, Università degli Studi di Siena e CNR, oltre alle associazioni Metaintelligenze-Onlus, Palermoscienza, Robocup JR.
- Ha partecipato, nell'ambito del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione "R. Massa" e del centro Qua_SI dell'Università degli Studi di Milano-Bicocca, al progetto dal titolo "La rivoluzione digitale nel mondo della scuola: percorsi innovativi per futuri insegnanti", finanziato dalla Regione Lombardia nell'ambito del programma "Azione svolta a sostenere la formazione innovativa", POR FSE 2007-2013, Asse IV Capitale Umano, emanato dalla Regione Lombardia, Direzione Generale Istruzione, Formazione e Lavoro con il Decreto N. 5471 del 16 giugno 2011, rettificato con Decreto 5731 del 22 giugno 2011. Il progetto comprende un corso di formazione avanzato per futuri insegnanti su temi attinenti l'uso didattico delle nuove tecnologie e, in particolare, sulla robotica educativa.
- Ha partecipato all'unità operativa Milano-Bicocca del progetto PRIN 2007, "Il comportamento adattativo dei sistemi biologici e il metodo scientifico: il ruolo dei modelli formali e materiali, le spiegazioni funzionali, gli approcci disciplinari e l'unificazione". Coordinatore nazionale Prof Telmo Pievani (Università di Milano-Bicocca).
- Ha partecipato all'unità operativa del Dipartimento di Filosofia, Università di Pisa del progetto PRIN 2004 "Modelli computazionali, sperimentazione e spiegazione nelle neuroscienze cognitive: euristiche, vincoli metodologici, problemi epistemologici". Coordinatore nazionale prof. Claudio

Pizzi (univ. Siena), responsabile locale prof. G. Tamburrini. L'attività di ricerca riguardava la "Modellistica del coordinamento senso-motorio in biorobotica".

- Ha partecipato al progetto europeo ETHICBOTS, Emerging Technoethics of Human Interaction with Communication, Bionic, and robotiC Systems, FP6, area "Science and Society" (11/05-11/07). Nell'ambito del progetto ETHICBOTS ha svolto le seguenti attività:
 - ha affiancato il Coordinatore internazionale (Prof. Guglielmo Tamburrini, Università degli Studi di Napoli "Federico II") nella gestione amministrativa e di ricerca del progetto.
 - è co-autore del deliverable: Thomas Christaller, Michael Mock (eds), Edoardo Datteri, Cecilia Laschi, Pericle Salvini, Guglielmo Tamburrini, Gianmarco Veruggio, Kevin Warwick (autori), D1: "Analysis of the State of the Art in emerging technologies for the integration of human and artificial entities".
 - è co-curatore e co-autore del seguente deliverable: Guglielmo Tamburrini, Edoardo Datteri (editors), Sergio Bartolommei, Rafael Capurro, Daniela Cerqui, Thomas Christaller, Edoardo Datteri, Satinder Gill, Alessandro Giordani, Cecilia Laschi, Michael Mock, Pericle Salvini, Guglielmo Tamburrini, Kevin Warwick (authors), Deliverable D2 - Methodology for the identification and analysis of techno-ethical issues. Ethicbots Consortium, c/o University "Federico II" of Naples
 - è stato incaricato responsabile dell'attività "Development of an internet-based public access information system", che mira a sviluppare un portale informativo sulla tecno-etica per la diffusione di materiale di ricerca entro e al di fuori dei partecipanti al progetto. Si è occupato dell'attività di progettazione e implementazione (via PHP e MySQL) del portale.
 - è co-curatore (assieme a G. Tamburrini) del Book of Abstract "Ethics of Human Interaction with Robotic, Bionic, and AI Systems. Concepts and Policies", Istituto Italiano per gli Studi Filosofici, Napoli, 2006.
- Ha partecipato al progetto "Una architettura per la coordinazione senso-motoria basata sull'attenzione e anticipazione percettiva", finanziato dalla Regione Campania, Area Generale di Coordinamento Ricerca Scientifica Statistica Sistemi Informativi ed Informatica, Settore Ricerca Scientifica Statistica Controllo Gestione ed Avanzamento Progetti - L.R. 5/02
- Ha contribuito (durante la collaborazione di ricerca con il laboratorio ARTS della Scuola Superiore Sant'Anna) ad alcune attività svolte nell'ambito dei seguenti progetti europei, su temi relativi a implementazione e metodologia bio-robotica:
 - PALOMA - Progressive and adaptive learning for object manipulation: a biologically inspired multi-network architecture (IST-2001-33073)
 - EURON - European Robotics Research Network(IST-2000-26048)
 - Ha partecipato alla preparazione e alla definizione del progetto europeo NEUROBOTICS - The fusion of Neurosciences and Robotics for augmenting human capabilities (IST-001917), nell'ambito del quale ha svolto attività di ricerca sui fondamenti epistemologici e metodologici della neuro-robotica, e sull'analisi di problemi etici connessi con la ricerca bionica e robotica. È co-autore dei seguenti deliverable relativi a NEUROBOTICS:
 - D15.1 – First document on the ethical and social issues, delivery date 30-04-2004
 - D15.2 – Second document on the ethical and social issues, delivery date 31-08-2004

- Paolo Dario, Giacomo Rizzolatti, Michael J. Black, Guy Orban, Alain Berthoz, Sten Grillner, Paolo Maria Rossini, Henrik I. Christensen, Gerd Hirzinger, Giulio Sandini, Konstantinos Kyriakopoulos, Cecilia Laschi, Edoardo Datteri: Additional justifications on ethical issues, as requested in the Ethical Review Report of September 17, 2003, for the continuation of KRA3.2 “Invasive Cortical Interfaces” of the NEUROBOTICS Integrated Project, NEUROBOTICS SSSA report v4.1 19-11-2004, delivery date 19-11-2004
- Ha partecipato alla stesura del progetto ExPer – Expected Perception, finanziato da enti giapponesi (avviato nel settembre 2003 e coordinato dal Prof. Paolo Dario), ispirato a tematiche analizzate nell’ambito della Tesi di Laurea da lui precedentemente svolta. Ha svolto attività di ricerca nell’ambito del progetto, sia nelle fasi di analisi teorica che in quelle di realizzazione implementativa. È coautore di deliverable e report relativi al progetto.

ORGANIZZAZIONE DI CONGRESSI E SEMINARI

- È parte del Comitato Organizzatore del Convegno “Interazione bambini-robot 2021 (IBR21)”, organizzato dall’Università degli Studi di Milano-Bicocca, INDIRE, Università Politecnica delle Marche, Associazione Yunik aps, tenutosi online nei giorni 13-14 Aprile 2021.
- Organizzatore del seminario AISC “Teoria della mente, robotica e disturbo dello spettro autistico. Diagnosi, spiegazione e intervento”, tenutosi su piattaforma Webex l’11 Dicembre 2020 nell’ambito del ciclo di seminari “Modelli della Mente. Fondamenti concettuali e metodologici”.
- È parte del Comitato Scientifico della conferenza FabLearn 2020, organizzata da INDIRE e Università Politecnica delle Marche, tenutasi su piattaforma online nei giorni 14-18 Dicembre 2020.
- È parte del Comitato Scientifico dell’International Conference EDUROBOTICS 2020, University of Padua, tenutasi su piattaforma online nei giorni 25-26 Febbraio 2020.
- È parte del Comitato Scientifico del XVI Convegno Internazionale AISC “The complexity of cognition: multidisciplinary approaches to human behaviour”, tenutosi presso l’Università Roma Tre nei giorni 11-13 Dicembre 2019.
- Fa parte del comitato scientifico del convegno “On Logic and Philosophy of Science”, 4th SILFS Post-graduate Conference, Università di Urbino, Urbino, 3-7 Giugno 2019.
- Fa parte del comitato scientifico del convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive), Lucca, 2019
- Fa parte del comitato scientifico del convegno AISC (Associazione Italiana di Scienze Cognitive) Mid Term, Genova, 25-27 Giugno 2018
- Fa parte del comitato scientifico del convegno "Analogical Reasoning in Science and Mathematics", Munich Center for Mathematical Philosophy, Munich, Germany, 26-28 Ottobre 2018.
- È co-organizzatore della giornata di studi “Interazione uomo-robot: fondamenti, tecnologie e implicazioni psicologiche”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, Milano, 22 Maggio 2018.
- È co-organizzatore della giornata di studi “Giocare a pensare. Metodi e tecnologie per l'uso educativo e didattico dei robot”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 15 maggio 2014.
- È co-organizzatore della giornata di studi “Giocare a pensare. Didattica con i robot, tra ricerca e formazione”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 15 maggio 2014.

- È co-organizzatore del Congresso SILFS 2012 – Società Italiana di Logica e Filosofia delle Scienze, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 20-21 Novembre 2012.
- È membro del Comitato di Programma del 5th AISB Symposium on Computing and Philosophy, Birmingham, UK, 2-6 Luglio 2012.
- È co-organizzatore del ciclo di seminari “C’era una volta la mente”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 2009-2010.
- È organizzatore del convegno “Reti neurali e rappresentazione dell’ambiente”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 21 maggio 2009.
- È co-organizzatore del convegno “Simulazioni. Aspetti metodologici ed epistemologici delle strategie simulative nello studio dei comportamenti adattativi e intelligenti”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, 16 ottobre 2008.
- È co-organizzatore della giornata di studi “Fuori e dentro la mente”, Università degli Studi di Milano-Bicocca, Facoltà di Scienze della Formazione, 13 novembre 2008.
- È co-organizzatore del convegno “Human-machine integration: ethical and social issues”, Università degli Studi di Pisa, Progetto europeo ETHICBOTS, 5 giugno 2007.
- È membro del Program Committee del workshop “ABiALS 2008, Anticipatory Behavior in Adaptive Learning Systems”, in collaborazione con il euCognition Meeting "The Role of Anticipation in Cognition", Monaco, 26 giugno 2008.
- È membro del Program Committee del workshop “ABiALS 2006, Anticipatory Behavior in Adaptive Learning Systems”, organizzato nell’ambito del IX convegno internazionale Simulation of Adaptive Behavior, Roma, 30 Settembre 2006.
- È co-organizzatore del convegno “Ethics of Human Interaction with Robotic, Bionic, and AI systems. Concepts and Policies”, Università degli Studi di Napoli “Federico II”, Progetto europeo ETHICBOTS, 17-18 ottobre 2006.
- È co-organizzatore del Convegno “The confluence of ideas in 1943: Sixty years of machine-oriented investigations of intelligent behavior” organizzato dal Dipartimento di Filosofia, Università di Bologna, Dipartimento di Scienze della Comunicazione, Università di Salerno, Istituto di Cibernetica “Eduardo Caianiello”, CNR, Napoli, Istituto di Studi Avanzati, Alma Mater Studiorum, Università di Bologna, Dipartimento di Filosofia, Università di Pisa, Pisa, 14-15 Novembre, 2003.

ATTIVITÀ EDITORIALI

- È stato revisore di articoli per *Applied Sciences, Biological Cybernetics, Human Behavior and Emerging Technologies, European Journal for the Philosophy of Science, Science and Engineering Ethics, Ethics and Information Technology, Journal on Cognitive Systems Research, International Journal of Social Robotics, Review of Philosophy and Psychology, Tecnologie Didattiche, Educational Researcher, Medicine, Healthcare and Philosophy, Journal of Medical Ethics, IEEE Robotics and Automation Magazine, Rivista Internazionale di Filosofia e Psicologia, Esercizi Filosofici, The 5th AISB Symposium on Computing and Philosophy (2012), IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems 2005 (IROS), convegni ABiALS, Anticipatory Behavior in Adaptive Learning Systems (2006 e 2008), Proceedings of SILFS (Società Italiana di Logica e Filosofia delle Scienze) Conferences, FINO-SIFA 2016 Conference.*
- È stato nominato “Outstanding Reviewer” per l’anno 2015 dalla rivista *Educational Researcher* (American Educational Research Association).

- È stato revisore di progetti su bandi interni del Campus Biomedico di Roma (su invito del Prof. Eugenio Guglielmelli).
- Fa parte del Comitato Scientifico della collana “Le Scienze. Storia-teoria-metodo-etica” della Casa Editrice Rosenberg & Sellier.
- È Associate Editor per la rivista internazionale *Frontiers in Psychology: Theoretical and Philosophical Psychology*.
- Fa parte del Journal Topical Advisory Panel della rivista internazionale *Applied Sciences*, e del Review Board della rivista internazionale *Robotics*.

BREVETTI E VALORIZZAZIONE DELLA RICERCA

1. Assieme a Konosu Hitoshi, Ota Yasuhiro, Paolo Dario, Cecilia Laschi, Eugenio Guglielmelli, Zbigniew Wasik, Gioel Asuni, Maria Chiara Carrozza, Giancarlo Teti, è inventore del brevetto “Grasping of objects with monitoring of successful grasp by prediction”, N. Japanese patent #2006-204945
2. Assieme a Roberto Previtiera, è inventore del robot “CoderBot” progettato a fini didattici, la cui proprietà intellettuale è stata acquisita nel 2017 dall’Università degli Studi di Milano-Bicocca.

RAPPORTI CON IL TERRITORIO – “TERZA MISSIONE”

- È co-organizzatore delle edizioni 2017 e 2018 della “Educational Robotics Week” (ERW), festival della durata di circa 10 giorni che hanno compreso iniziative di robotica educativa disseminate nel territorio lombardo. Le due ERW hanno raccolto grande successo di pubblico e notevole visibilità mediatica.
- È co-organizzatore delle edizioni 2014, 2015, 2016, 2017, 2018 e 2019 del Festival della Robotica Educativa della Rete di Scuole Amicorobot, con gare aperte a classi Scuole Secondarie ed exhibit condotti da bambini di Scuola Primaria, ospitati nella palestra dell’Ateneo e nell’edificio U6. I Festival hanno riscosso una grande partecipazione di scuole e di pubblico.
- È co-organizzatore di stand dedicati alle applicazioni didattiche della robotica nelle edizioni 2015, 2016, 2017 e 2018 del “Meet Me Tonight – Faccia a faccia con la ricerca”, altrimenti detta “Notte dei ricercatori”, Milano.
- Fa parte del gruppo di sviluppo del robot “CoderBot”, la cui proprietà è stata acquisita nel 2017 dall’Università degli Studi di Milano-Bicocca. Come tale ha co-organizzato una campagna di crowdfunding promossa nei mesi di febbraio – aprile 2018 dallo stesso Ateneo, mirata a raccogliere fondi necessari al miglioramento dell’interfaccia di programmazione del robot. La campagna ha avuto successo e ha riscosso grande interesse mediatico (tra cui TG1, Unomattina, Radio Popolare, Corriere della Sera).
- Nel mese di Dicembre 2017 ha partecipato alla Maker Faire di Roma con uno stand dedicato al robot “CoderBot”.
- È responsabile di accordi quadro tra Università degli Studi di Milano-Bicocca e vari enti pubblici e privati tra cui il Museo dei Bambini “EXPLORA” di Roma, l’Associazione Yunik aps, la Rete di Scuole Amicorobot, la cooperativa STRIPES, la Rete di Imprese per l’Artigianato Digitale.
- Ha partecipato come co-organizzatore e relatore all’iniziativa “I primi 50 anni di 2001 Odissea nello Spazio. Tra profezie e visioni. Milano”, Museo Interattivo del Cinema, 23/05/2018, un incontro per

celebrare il cinquantenario del capolavoro di Stanley Kubrick. Organizzato dal Laboratorio di Filosofia e Pedagogia del Cinema in collaborazione con il RobotiCSS Lab, ha ospitato interventi di Simone Soranna, Edoardo Datteri, Andrea Possenti.

- Dal 2011 al 2015 ha co-progettato e condotto laboratori di robotica educativa nelle classi di alcune scuole di Milano (Scuola Primaria Anemoni, Scuola Primaria “Bachelet”, Scuola Primaria Cabrini, Scuola Primaria Bacone, IC Stoppani) per l’apprendimento di competenze trasversali legate al ragionamento astratto e al metodo scientifico.
- Dal 2011 a oggi è stato docente di numerosi corsi di formazione per insegnanti su temi che riguardano le applicazioni didattiche della robotica.
- Ha fatto parte dell’unità locale del progetto “Scuole, musei, città della scienza, e imprese: una rete nazionale per promuovere la cultura tecnico-scientifica attraverso l’uso didattico dei robot”, ammesso al finanziamento nell’ambito del Bando DD 2216 del 1/07/2014 Titolo 4 - Promozione e Stipula di Accordi e Intese con Altre Amministrazioni dello Stato, Università, Altri Enti Pubblici e Privati. Il progetto ha previsto l’organizzazione di iniziative di robotica educativa in scuole, musei ed enti pubblici e privati di varia natura nell’intero territorio nazionale.

PRINCIPALI INCARICHI ISTITUZIONALI

- Dal 1 Ottobre 2021 svolge il ruolo di vice-coordinatore del Corso di Laurea magistrale in Scienze Pedagogiche del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dal 1 Ottobre 2019 svolge il ruolo di vice-coordinatore del Dottorato di Ricerca in “Educazione nella Società Contemporanea” dell’Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- È coordinatore del RobotiCSS Lab, Laboratorio di Robotica per le Scienze Cognitive e Sociali del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca (roboticss.formazione.unimib.it).
- Per i trienni 2017-2020 (presidenza R. Giuntini) e 2020-2023 (presidenza V. Fano) fa parte del Direttivo nazionale della SILFS, Società Italiana di Logica e Filosofia delle Scienze.
- Da novembre 2018 a novembre 2021 ha fatto parte della Giunta del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Nel biennio 2016-2018 è stato Coordinatore Erasmus Studio per il Corso di Laurea in Scienze Pedagogiche del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dal 2018 al 2021 è stato Vice-presidente della Commissione Ricerca del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dal 2018 al 2021 è stato Responsabile per l’Assicurazione della Qualità per il Corso di Laurea in Scienze Pedagogiche del Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dal 2017 fa parte del Collegio Docenti del Dottorato in “Educazione nella società contemporanea”, Dipartimento di Scienze Umane per la Formazione “R. Massa”, Università degli Studi di Milano-Bicocca.
- Dal 2017 al 2019 fa parte della Commissione per la Valorizzazione della Ricerca dell’Università degli Studi di Milano-Bicocca.

Il/la sottoscritto, consapevole che le dichiarazioni false comportano l'applicazione delle sanzioni penali previste dall'art. 76 del D.P.R. 445/2000, dichiara che le informazioni riportate nel seguente curriculum vitae corrispondono a verità.

Milano, 29/10/2021

Edoardo Datteri

Handwritten signature of Edoardo Datteri in black ink.